<u>Produktsegment F.EE - Universalverfahrachsen</u>



(Kabelschlepp seitlich)

(Reinraum geeignet)

Typ SV60-s (Kabelschlepp seitlich)

kleine Traglasten



technische Daten

Nenn-Traglast Roboter (ohne Zusatzlast) (#1)	60	kg
statische Traglast: (ohne Roboter)	1.200	kg
erweiterte stat. Traglast (ohne Roboter) (#2)	1.500	kg
Verfahrgeschwindigkeit: (max.)	4,00	m/s
Beschleunigung: (max.)	3,00	m/s²
Wiederholgenauigkeit:	± 0,02	mm
Standard Nennhub:	ab 0,5 bis X	m
	Boden:	Х
Einbaulage:	Stahlbau	х
	Decke:	Х
Geräuschemission:	70,00	dB
	Kuka:	KR 60
Robotertyp: (Beispiele (#3))	Fanuc:	M-710
	ABB:	IRB 4400

Anfrage möglich

mittlere Traglasten **Typ 5002-s-700** (Kabelschlepp seitlich) Typ 5002-s-500 Typ 5003 (Kabelschlepp seitlich) (Kabelschlepp seitlich) Typ 5002.1-s-500 (Kabelschlepp mittig) Typ 5002.1-s-700 (Kabelschlepp mittig) (Kabelschlepp mittig) Typ 5003.1



technische Daten		technische Daten			
Nenn-Traglast Roboter (ohne Zusatzlast) (#1)	500	kg	Nenn-Traglast Roboter (ohne Zusatzlast) (#1)	700	kg
statische Traglast: (ohne Roboter)	3.800	kg	statische Traglast: (ohne Roboter)	4.200	kg
erweiterte stat. Traglast (ohne Roboter) (#2)	6.000	kg	erweiterte stat. Traglast (ohne Roboter) (#2)	8.000	kg
Verfahrgeschwindigkeit: (max.)	2,00	m/s	Verfahrgeschwindigkeit: (max.)	2,00	m/s
Beschleunigung: (max.)	1,90	m/s²	Beschleunigung: (max.)	1,90	m/s²
Wiederholgenauigkeit:	± 0,02	mm	Wiederholgenauigkeit:	± 0,02	mm
Standard Nennhub:	ab 0,5 bis X	m	Standard Nennhub:	ab 0,5 bis X	m
	Boden:	х		Boden:	х
Einbaulage:	Stahlbau	х	Einbaulage:	Stahlbau	х
	Decke:	х		Decke:	х
Geräuschemission:	70,00	dB	Geräuschemission:	70,00	dB
	Kuka:	Quantec		Kuka:	Fortec
Robotertyp: (Beispiele (#3))	Fanuc:	R-2000	Robotertyp: (Beispiele (#3))	Fanuc:	R-2000
	ABB:	IRB 6700		ABB:	IRB 7600
Weitere Roboterherst Anfrage		anten auf	Weitere Roboterherst Anfrage	eller uvari möglich	anten auf



technische Daten			
Nenn-Traglast Roboter (ohne Zusatzlast) (#1)	900	kg	
statische Traglast: (ohne Roboter)	3.800	kg	
erweiterte stat. Traglast (ohne Roboter) (#2)	6.000	kg	
Verfahrgeschwindigkeit: (max.)	2,00	m/s	
Beschleunigung: (max.)	1,90	m/s²	
Wiederholgenauigkeit:	± 0,02	mm	
Standard Nennhub:	ab 0,5 bis X	m	
	Boden:	Х	
Einbaulage:	Stahlbau	х	
	Decke:	х	
Geräuschemission:	70,00	dB	
	Kuka:	KR 360 KR 500	
Robotertyp: (Beispiele (#3))	Fanuc:	M-900	
	ABB:	IRB 7600	
Weitere Roboterherst Anfrage		anten auf	



Typ 5004-s-1000

(Achse flächenbündig /

technische Daten			
Nenn-Traglast Roboter (ohne Zusatzlast) (#1)	1.000	kg	
statische Traglast: (ohne Roboter)	6.100	kg	
erweiterte stat. Traglast (ohne Roboter) (#2)	10.000	kg	
Verfahrgeschwindigkeit: (max.)	2,00	m/s	
Beschleunigung: (max.)	1,45	m/s²	
Wiederholgenauigkeit:	± 0,02	mm	
Standard Nennhub:	ab 0,5 bis X	m	
	Boden:	Х	
Einbaulage:	Stahlbau	-	
	Decke:	-	
Geräuschemission:	70,00	dB	
Robotertyp: (Beispiele (#3))	Kuka:	KR 1000	
	Fanuc:	M-1000	
	ABB:	IRB 8700	
Weitere Roboterherst Anfrage		anten auf	



Typ 5002-s-1000

(Kabelschlepp seitlich)

(Kabelschlepp mittig)

hohe Traglasten

Nenn-Traglast Roboter (ohne Zusatzlast) (#1)	1.000	kg
statische Traglast: (ohne Roboter)	6.100	kg
erweiterte stat. Traglast (ohne Roboter) (#2)	10.000	kg
Verfahrgeschwindigkeit: (max.)	2,00	m/s
Beschleunigung: (max.)	1,45	m/s²
Wiederholgenauigkeit:	± 0,02	mm
Standard Nennhub:	ab 0,5 bis X	m
	Boden:	х
Einbaulage:	Stahlbau	х
	Decke:	-
Geräuschemission:	70,00	dB
Robotertyp: (Beispiele (#3))	Kuka:	KR 1000
	Fanuc:	M-1000
	ABB:	IRB 8700
Weitere Roboterherst Anfrage		anten auf



(-1300) (Kabelschlepp mittig)

Typ 5002-sd-1000 (Kabelschlepp seitlich)

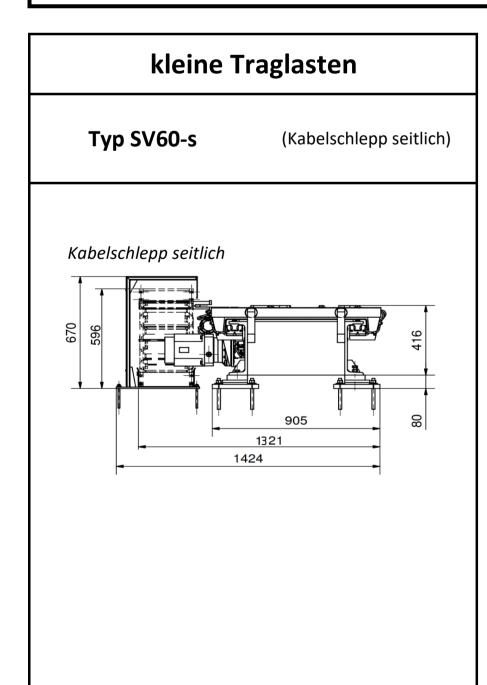
		ne Daten	technisch
Nenn-Tragla (ohne Zusat	kg	1.300	Nenn-Traglast Roboter (ohne Zusatzlast) (#1)
statische (ohne Ro	kg	10.800	statische Traglast: (ohne Roboter)
erweiterte st (ohne Robo	kg	12.000	rweiterte stat. Traglast (ohne Roboter) (#2)
Verfahrgesch (max	m/s	2,00	erfahrgeschwindigkeit: (max.)
Beschleu (max	m/s²	1,45	Beschleunigung: (max.)
Wiederholge	mm	± 0,02	Wiederholgenauigkeit:
Standard N	m	ab 0,5 bis X	Standard Nennhub:
1	х	Boden:	
Einbau	X	Stahlbau Decke:	Einbaulage:
Geräusche	dB	70,00	Geräuschemission:
	KR 1000	Kuka:	
Robote (Beispiel	M-2000	Fanuc:	Robotertyp: (Beispiele (#3))
	MG10HL MG15HL	Kawasaki	
Weitere Ro	anten auf		Weitere Roboterherst Anfrage

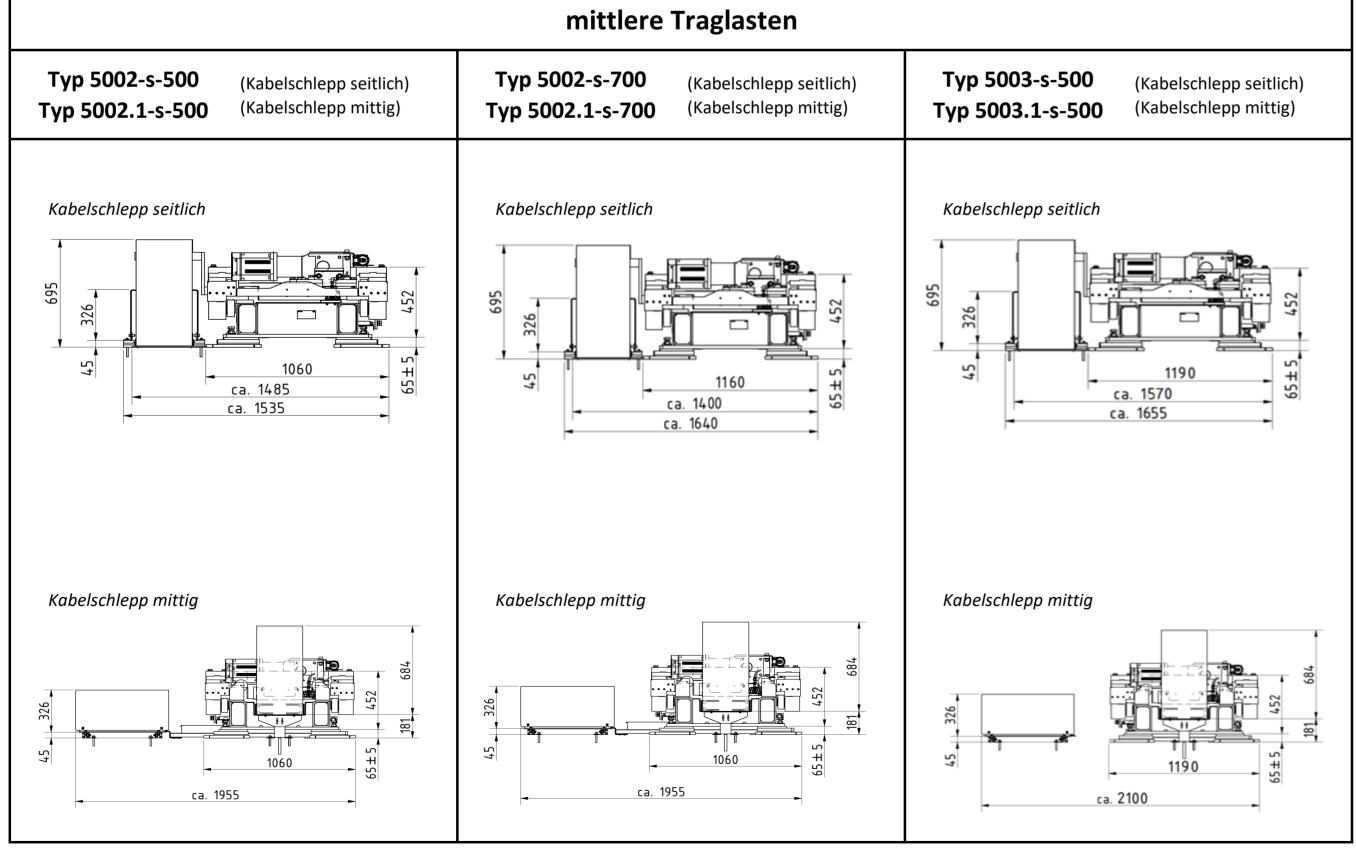


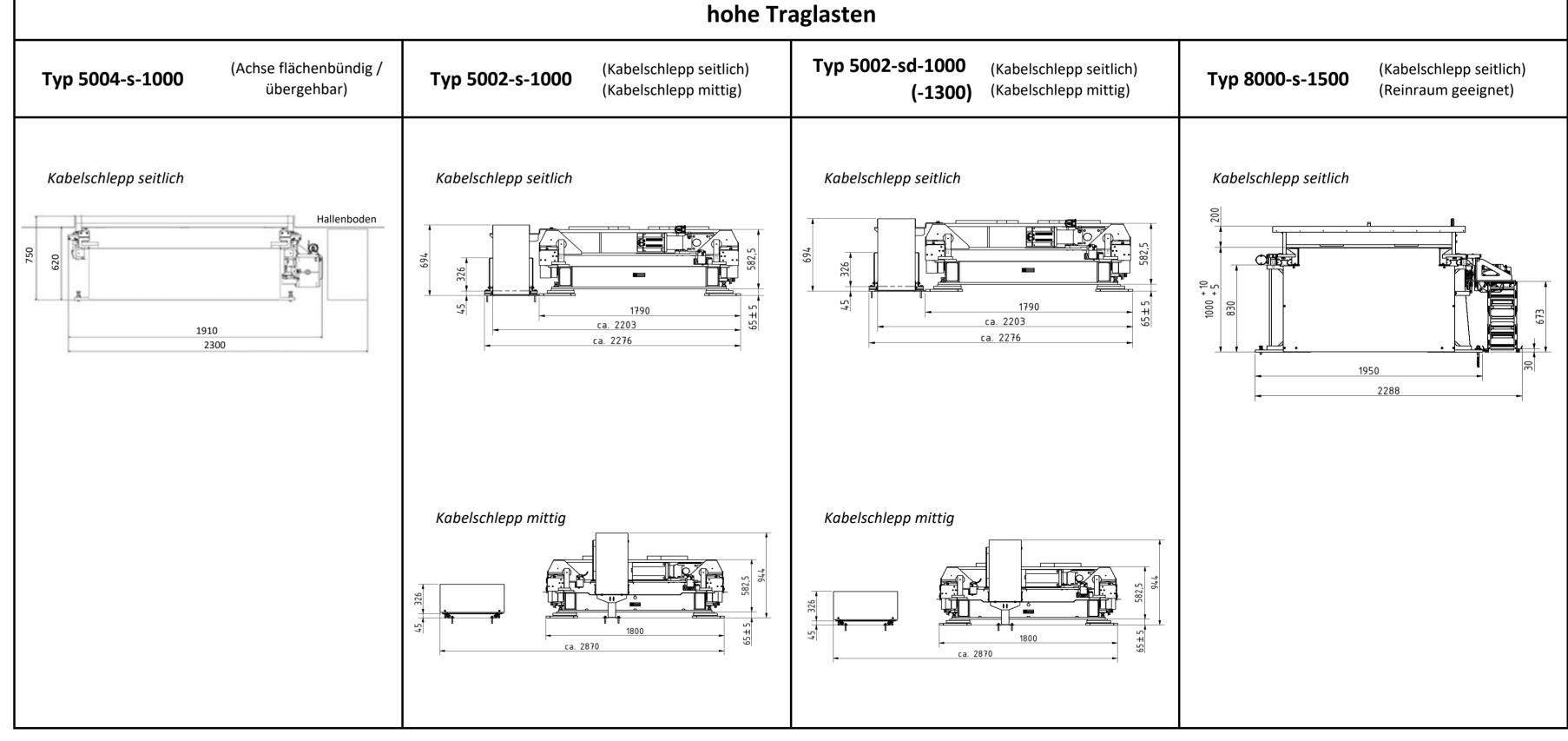
Typ 8000-s-1500

technische Daten			
Nenn-Traglast Roboter (ohne Zusatzlast) (#1)	1.500	kg	
statische Traglast: (ohne Roboter)	8.250	kg	
erweiterte stat. Traglast (ohne Roboter) (#2)	12.000	kg	
Verfahrgeschwindigkeit: (max.)	2,00	m/s	
Beschleunigung: (max.)	1,45	m/s²	
Wiederholgenauigkeit:	± 0,02	mm	
Standard Nennhub:	ab 0,5 bis X	m	
	Boden:	х	
Einbaulage:	Stahlbau	х	
	Decke:	-	
Geräuschemission:	70,00	dB	
	Kawasaki	MG15HL	
Robotertyp: (Beispiele (#3))			
Weitere Roboterherst Anfrage		anten auf	

<u>Abmaße F.EE - Universalverfahrachsen</u>







(#1) Relevant für die max. Traglast sind hierfür die Fundamentlastdaten, statt der max. Traglastangaben der Roboter-Hersteller!

(#2) Hierfür ist eine gesonderte Auslegung erforderlich! (#3) andere Varianten sind auf Anfrage erhältlich. Änderungen und Irrtümer vorbehalten!

D3264048 - Stand e / 08.04.2022